



Systemy NRGL 608: oferują stały stół roboczy z mobilnym prowadzeniem wiązki laserowej w osiach XYZ.

Stabilna konstrukcja spawana elektronicznie z osłonami metalowymi.

Wysoka dynamika poruszania osi dzięki zastosowaniu czterech serwowatorów w osi X oraz jednego serwowatora w osi Y ze sterowaniem cyfrowym.

Głowica tnąca ze zmotoryzowaną osią Z wyposażona w instalację do sprężonego powietrza do cięcia i znakowania materiałów.

Aluminiowy stół roboczy z kratką 13 x 13 mm z instalacją do wyciągu dymów.

Oprogramowania ICARO (CAM stanowi trzon urządzenia. Nadzoruje wszelkie procesy zachodzące w urządzeniu. Możliwa praca w trybie wektorowym i rastrowym (z wykorzystaniem skali szarości 0-255)

SERIA URZĄDZEŃ LASEROWYCH CO₂– CIĘCIE/ ZNAKOWANIE / GRAWEROWANIE
DOSKONAŁA CENA W STOSUNKU DO JAKOŚCI !



Zestaw do bigowania



Kamera CCD do rejestracji nadrukowanych znaczników



Wlot powietrza na głowicy tnącej



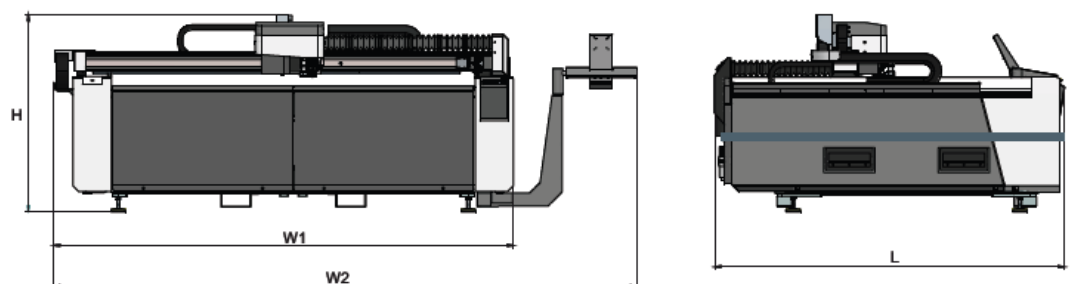
Optyczne bariery bezpieczeństwa

PODSTAWOWE WŁAŚCIWOŚCI TECHNICZNE

Moc głowicy laserowej (W)	Od 150 do 350
Pole pracy (mm)	1600 x 1200, 2200 x 1500, 3200 x 1500, 3200 x 2000
Max odległość od głowicy tnącej do stołu roboczego (mm)	70 (przy soczewce 5")
Powtarzalność	<0.05 mm
Dokładność w osiach X-Y (mm)	0,002
Max. przyspieszenie (m/s ²)	20
Max. Prędkość w trybie wektorowym (mm/s)	2000
Max. Prędkość w trybie rastrowym (mm/s)	2000
Formaty plików wektorowych:	.dxf; .plt; .eps; .pdf; .eps; .ai;
Formaty plików rastrowych:	.bmp; .jpg; .tiff; .wmf; .pcd; .pnt;
Oprogramowanie	ICARO na platformie Windows

OPCJE PODWYŻSZAJĄCE ELASTYCZNOŚĆ:

- Kamera CCD to pracy z materiałami nadrukowanymi (optyka + oprogramowanie)
- Zestaw do bigowania tektury
- Zestaw do obróbki 3D – współpraca z formatami plików .dxf3D
- Dostępne soczewki o ogniskowej: 3.75", 5", 7.5"



NRGL 1612
W1 = 2605 mm
W2 = 3565 mm
L = 2150 mm
H = 1395 mm

NRGL 2215
W1 = 3245 mm
W2 = 4205 mm
L = 2470 mm
H = 1395 mm

NRGL 3215
W1 = 4250 mm
W2 = 5010 mm
L = 2470 mm
H = 1395 mm

NRGL 3220
W1 = 4250 mm
W2 = 5010 mm
L = 3080 mm
H = 1395 mm